

## Adresový prostor 8086

programový čítač (registr IP) ... adr. násl. instr.:  
**16 b** ...  $2^{16} = 64 \times 1024 = 64\text{ K} = 65\,536$

max. kapacita HP (pro 8086): ? perspektivní?  
 $1\text{ M} = 2^{20} = 1048576 \dots \boxed{20\text{ b}}$

**Řešení?** segmentace:

IP neobsahuje „absolutní adresu“, ale tzv. její  
posunutí [offset]  
 vůči 16násobku obsahu segm. reg. CS, tzn.  
 posunutí = adresa -  $16 \times \langle \text{segm. reg.} \rangle$   
 tedy:  $\boxed{\text{adresa} = \text{posunutí} + 16 \times \langle \text{segm. reg.} \rangle}$

Př.:  $\text{IP} = 1234_{16} \quad \text{CS} = 9ABC_{16}$   
 $1234 \quad 0001\ 0010\ 0011\ 0100 \quad \text{pos.}$   
 $9ABC_0 \quad 1001\ 1010\ 1011\ 1100 \quad \text{segm.}$   
 $9BDF4 \quad 1001\ 1011\ 1101\ 1111 \quad \text{adr.} 0100$

Př.: Je-li CS = 9ABC, pak:  
 minim. adr.:  $9ABC_0 = 9ABC_0 + 0$   
 maxim. adr.:  $AABBF = 9ABC_0 + FFFF$   
 tzv. segment  
 ??? adresy 9ABBF nebo AABC0 apod. ???  
 nutno změnit obsah segmentového registru

## Segmentace

hlavní paměť: rozdělena na paragrafy po 16 B

1 MB = 64 K paragrafů

segment. registr obsahuje číslo prvního paragrafu  
 segment: začíná na začátku některého paragrafu  
 64 KB = 4 K paragrafů

program: segm. reg. CS ⇒ programový segment  
 (někdy: kódový segment)

data: segm. reg. DS ⇒ datový segment

analogicky jako programový segment:  
 V instrukci není uvedena adresa dat,  
 ale její posunutí vůči 16násobku DS

další segmentové registry:

SS — tzv. zásobník (všimneme si později)

ES — data ve speciálních případech

implicitní segm. reg.: CS — program  
 DS — data (obvykle)  
 ES — data (někdy)  
 SS — zásobník

### počáteční nastavení registrů:

techn. prostředky (HW) — CS, IP, DS, SS, ES, FLAGS

progr. prostředí (SW) — CS, IP, SS, SP (zprav.)

ostatní — nutno zajistit v programu !!!

## Jednoduchý program

(1 datový a 1 programový segment)

```
.MODEL SMALL ; 1 dat. a 1 progr. segm.
.STACK 100H ; zásobník
.DATA ; datový segment
A DW 12 DUP (?)
B DW 1
C DW ?
.

.CODE ; programový segment
S: MOV AX, @DATA ; start
MOV DS, AX ; nastavení DS
.

K: MOV AX,4C00H ; stop
INT 21H
.

END S ; S = startovací adresa
```

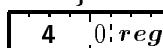
.MODEL
.STACK
.DATA
.CODE
END } tzv. direktivy (příkazy) asembleru

@DATA = první paragraf dat. segmentu (konstanta)

## Strojový kód 8086

(příklady)

① CLI ... IF := 0 

②  $\text{reg} \in \{\text{AX}, \dots, \text{DI}\}$  — 2 slabiky (2 B)  
 $\underline{\text{INC reg}}$   př.: INC SI ... 46

③  $\text{reg} \dots \text{dat. reg. nebo ukazatel}$  — 1 nebo 2 B

$\underline{\text{INC reg}}$  [word]

F	1	1	w	C	0	reg
---	---	---	---	---	---	-----

w		
0	1	B
1	2	B

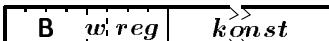
př.: INC DH ... FEC6 INC SI ... FF C6

④  $\underline{\text{MOV r1, r2}}$  [direction]

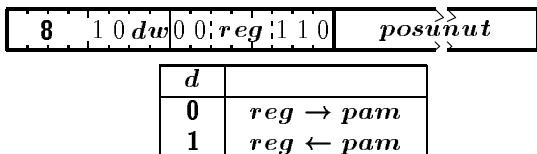
8	1	0	dw	1	1	x	y
---	---	---	----	---	---	---	---

d	
0	x → y
1	x ← y

př.: MOV CH,AL ... 88 C5 nebo 8A E8

⑤ MOV reg, konst

př.: MOV CH,41H ... B5 41  
MOV CX,123H ... B9 23 01

⑥ MOV reg, pam a MOV pam, reg

př. předp.: posunutí(Beta) = 12<sub>10</sub> = C<sub>16</sub>  
MOV CX,Beta ... 8B 0E 0C 00  
MOV Beta,CX ... 89 0E 0C 00

⑦ JNZ nv

př.: 0004F: 40 CYKL: INC AX  
00050: 75 FD JNZ CYKL  
00052: ?? ???  
4F-52 = -3 ~ FD (doplňkový kód)

**Nepodmíněné skoky (JMP)**

- tzv. krátké — JMP SHORT náv

vzd = „vzdálenost“:  $-128 \leq vzd \leq 127$

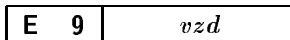


(2 B)

IP := IP + vzd

srov.: podmíněné skoky (všechny jsou „krátké“)

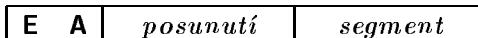
- tzv. blízké — JMP NEAR PTR náv uvnitř segmentu (programového)



(3 B)

IP := IP + vzd

- tzv. daleké — JMP FAR PTR náv mezi segmenty (programovými)



(5 B)

IP := posunutí

[offset]

CS := segment

Pozn.: existují ještě jiné nepodmíněné skoky

(„cílová“ adresa je v registru nebo v proměnné)

Pozn.: Asembler zprav nevyžaduje, aby se uvádělo „NEAR PTR“

**Způsoby adresace**

operandy/výsledek: 1. registry

2. místa v hlavní paměti

ad 2:

- přímé adresy: dosud uvažované adresy, např.: ADD AX,xyz nebo ADD AX,xyz+3
- indexované adresy — reg. SI a DI, např.: Arr DB 8,3,5,4

:

MOV SI,0 ; SI = 0  
MOV AL,0  
MOV CX,4

cyklus: ADD AL, [Arr[SI]] ; AL = 8, 11, 16, 20  
INC SI ; SI = 1, 2, 3, 4  
LOOP cyklus

Ize však také použít např. 7[DI] nebo [SI] ≡ 0[SI]

- bázované adresy — reg. BX a BP  
analogicky — např. [BX], 3[BX] anebo Arr[BP]
- kombinace — např. [SI][BX], 5[BP][DI]

Pozn.: Jsou možné i jiné zápis, např.  
5[BP+DI] ≡ 5[BP][DI]

**datové segmenty**

implicitní segmentový registr — DS

výjimky: adresy bázované registrém BP — SS  
některé operady operací s řetězci — ES

Př.: SI = 1, BP = 2, DS = 3, SS = 4  
8[SI] ~ 00039 8[BP] ~ 0004A

explicitní určení segmentového registru:

prefixové instrukce (krátce — prefixy):

ES:	SEGES	(26)
CS:	SEGCS	(2E)
SS:	SEGSS	(36)
DS:	SEGDS	(3E)

Př.: SI = 1, BP = 2, DS = 3, SS = 4  
DS:8[SI] ~ 00049 DS:8[BP] ~ 0003A

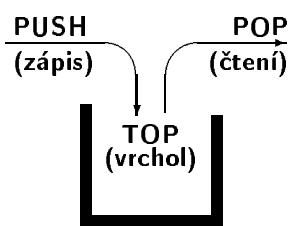
Př.: mov ax,ES:qwerty ≡ SEGES mov ax,qwert

Př.: JSI stroj. kód  
mov ax,1[si] 8B 44 01  
mov ax,ES:1[si] 26 8B 44 01

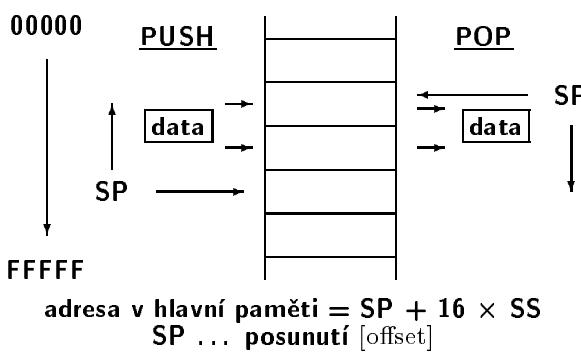
## Zásobník

(zásobníková paměť, sklípková paměť, paměť LIFO)

[stack, push-down, ..., Last-In-First-Out]



zásobník simulovaný v hlavní paměti



## Instrukce PUSH a POP

**PUSH  $\gamma$**  ...  $\gamma \rightarrow zásobník; SP := SP - 2$

$\gamma$ : registr — 2 slabiky — kromě IP a FLAGS  
 paměť — 2 slabiky

predekrementace SP — nejprve snížit, pak zapsat

Př.:  $SS = 8A74 \quad SP = 20$

PUSH AX

1.  $SP := 1F$
2.  $AH \rightarrow 8A75F$
3.  $SP := 1E$
4.  $AL \rightarrow 8A75E$

**POP  $\delta$**  ...  $\delta \leftarrow zásobník; SP := SP + 2$

$\delta$ : registr — 2 slabiky — kromě CS, IP a FLAGS  
 paměť — 2 slabiky

postinkrementace SP — nejprve číst, pak zvýšit

Př.:  $SS = 8A74 \quad SP = 1E$

POP AX

1.  $\langle 8A75E \rangle \rightarrow AL$
2.  $SP := 1F$
3.  $\langle 8A75F \rangle \rightarrow AH$
4.  $SP := 20$