

Návrh radioelektronických obvodů počítačem

Josef Dobeš, dobes@feld.cvut.cz,
l. 2207, m. 722

přednášky 434

pondělí 12:40 až 13:50

cvičení 434 nebo 459

úterý 12:45 až 14:15

středa 7:30 až 10:45

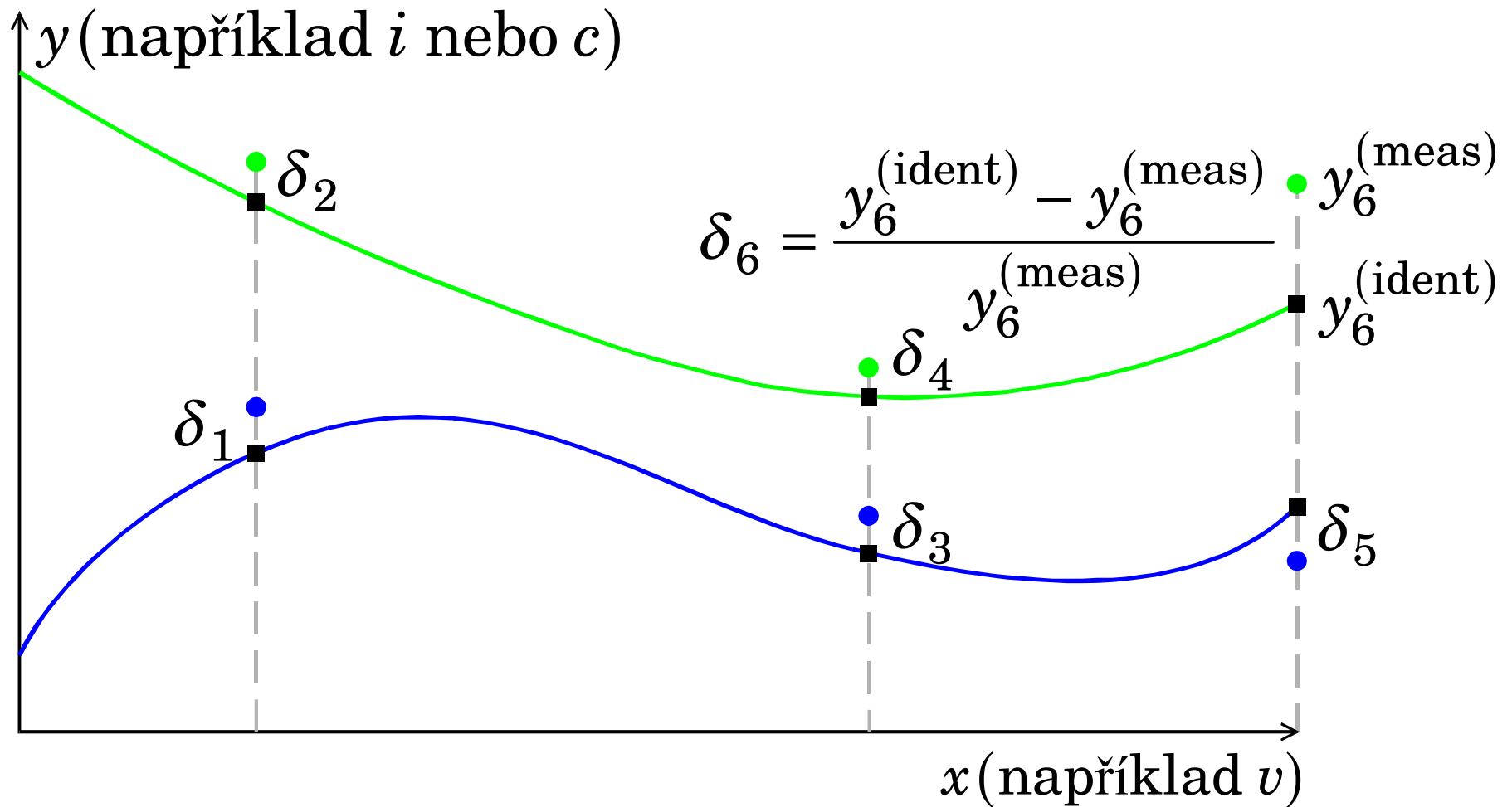
Velikost a typ písma (nadpis je 32 NewCenturySchlbk-Bold)

- toto je **základní** velikost písma - 28 - NewCenturySchlbk používaná (-**Roman**) v základních bodech a (-*Italic*) rovnicích
 - toto je velikost písma - 20 - používaná v podbodech a zároveň též velikost subsymbolů (indexů) v rovnicích
 - » toto je velikost písma - 14,5 - ve **výjimečně** používaných podpodbodech a zároveň velikost subsubsymbolů v rovnicích

Velikost a typ písma (nadpis je 32 NewCenturySchlbk-Bold)

- toto je **základní** velikost písma - 28 - NewCenturySchlbk používaná (-**Roman**) v základních bodech a (-*Italic*) rovnicích
 - toto je velikost písma - 20 - používaná v podbodech a zároveň též velikost subsymbolů (indexů) v rovnicích
 - » toto je velikost písma - 14,5 - ve **výjimečně** používaných podpodbodech a zároveň velikost subsubsymbolů v rovnicích
- toto je redukovaná **tříčtvrteční** velikost písma - 21 - používaná pro ty objekty, jež by se nevešly na blánu při použití základní velikosti písma
 - toto je redukovaná tříčtvrteční velikost písma - 15 - subsymbolů (subsubsymboly se při redukované velikosti nesmí v rovnici nikde vyskytnout) v rovnicích

Identifikace modelů - definice pojmů



- průměrná kvadratická odchylka **rms**
(**root mean square**)

$$\text{rms} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n_p} \delta_i^2}{n_p}} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n_p} \left(\frac{y_i^{(\text{ident})} - y_i^{(\text{meas})}}{y_i^{(\text{meas})}} \right)^2}{n_p}}$$

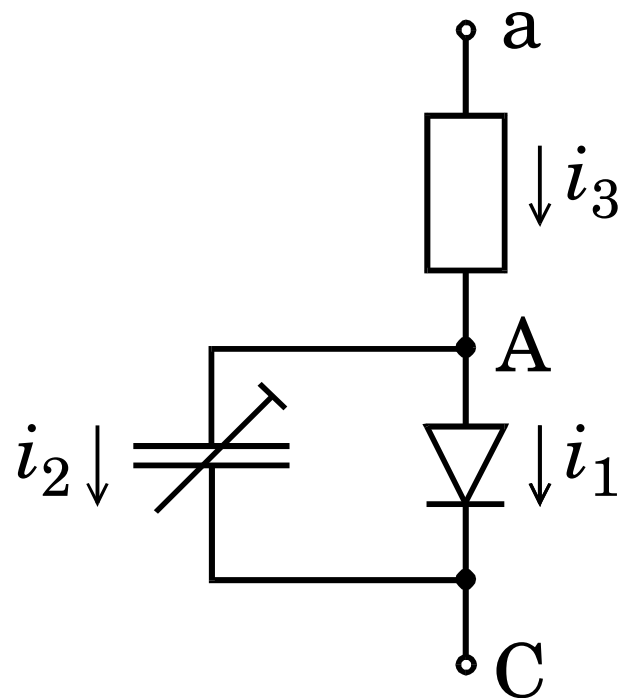
- průměrná kvadratická odchylka **rms**
(**root mean square**)

$$\text{rms} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n_p} \delta_i^2}{n_p}} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n_p} \left(\frac{y_i^{(\text{ident})} - y_i^{(\text{meas})}}{y_i^{(\text{meas})}} \right)^2}{n_p}}$$

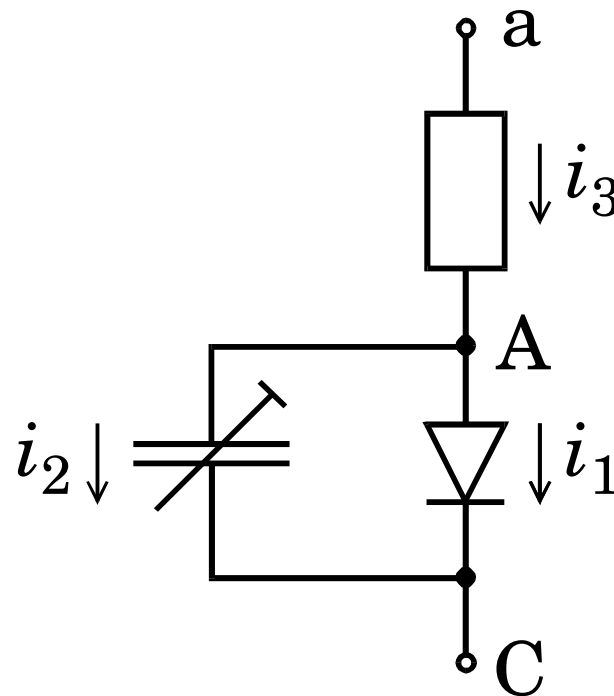
- maximální relativní odchylka **δ_{max}**

$$\delta_{\text{max}} = \max_{i=1}^{n_p} (|\delta_i|) = \max_{i=1}^{n_p} \left| \frac{y_i^{(\text{ident})} - y_i^{(\text{meas})}}{y_i^{(\text{meas})}} \right|$$

Model polovodičové diody



Model polovodičové diody



- symbol diody označuje
 - **statickou** voltampérovou charakteristiku přechodu PN
- symbol kapacitoru označuje **paralelní**
 - **bariérovou** kapacitu
 - **difúzní** kapacitu

Základní parametry modelu diody

C_{J0}^{\square} Bariérová kapacita přechodu p-n při nulovém předpětí

V_B Průrazné napětí

I_B^{\square} Zpětný proud při průrazném napětí

I_S^{\square} Saturační proud

m Exponent bariérové kapacity

n Emisní koeficient

r_S^{\square} Ohmický sériový odpor

τ_D Průletová doba

ϕ_0 Zabudovaný potenciál

- primární přepočet pomocí faktoru plochy **area**

$$C_{J0} = C_{J0}^{\square} \times \text{area}$$

$$I_B = I_B^{\square} \times \text{area}$$

$$I_S = I_S^{\square} \times \text{area}$$

$$r_S = r_S^{\square} / \text{area}$$

- primární přepočet pomocí faktoru plochy **area**

$$C_{J0} = C_{J0}^{\square} \times \text{area}$$

$$I_B = I_B^{\square} \times \text{area}$$

$$I_S = I_S^{\square} \times \text{area}$$

$$r_S = r_S^{\square} / \text{area}$$

- základní rovnicí statického modelu přechodu PN je **Shockleyův** vztah

$$i'_{1,\text{Shockley}} = I_S \left(e^{\frac{qv_{AC}}{kT}} - 1 \right)$$

realistické vztahy obsahují emisní koeficient n

$$i'_1 = I_S \left(e^{\frac{v_{AC}}{nv_T}} - 1 \right)$$

realistické vztahy obsahují emisní koeficient n a musí obsahovat **omezení** exponenciální funkce:

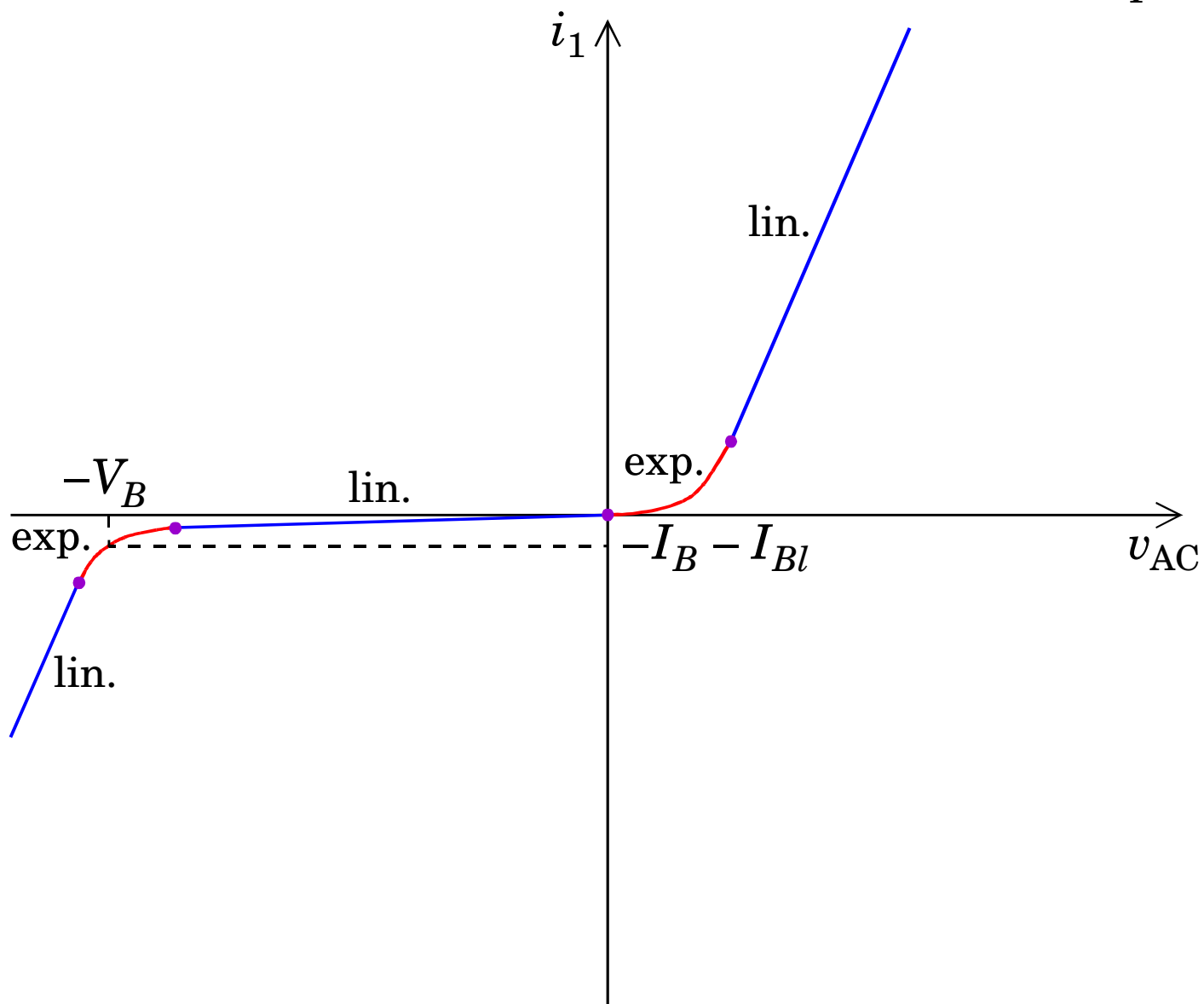
$$i'_1 = I_S \left(e^{\frac{v_{AC}}{nv_T}} - 1 \right)$$



$$i'_1 = \frac{I_S}{nv_T} v_{AC} \quad \text{pro} \quad v_{AC} < 0$$

$$i'_1 = I_S \left[e^{\frac{E_g}{v_T} \left(\frac{v_{AC}}{nv_T} - \frac{E_g}{v_T} + 1 \right)} - 1 \right] \quad \text{pro} \quad v_{AC} > nE_g$$

celková linearizace statického modelu včetně Zenerova průrazu



modely moderních programů SPICE formulují
výsledný proud jako rozdíl **přímého** a **zpětného**
proudu:

$$i_1 = i_{1F} - i_{1R}$$

modely moderních programů SPICE formulují výsledný proud jako rozdíl **přímého** a **zpětného** proudu:

$$i_1 = i_{1F} - i_{1R}$$

kde **přímý** proud se definuje **gen.-rekomb.** vztahy

$$i_{1F} = k_i i'_1 + k_g i_r$$

$$i_r = I_{Sr} \left(e^{\frac{v_{AC}}{n_r v_T}} - 1 \right)$$

$$k_i = \sqrt{\frac{I_K}{I_K + i'_1}}, k_g = \left[\left(1 - \frac{v_{AC}}{\phi_0} \right)^2 + 5 \times 10^{-3} \right]^{\frac{m}{2}}$$

modely moderních programů SPICE formulují výsledný proud jako rozdíl **přímého** a **zpětného** proudu:

$$i_1 = i_{1F} - i_{1R}$$

a **zpětný** proud se definuje vztahy **lavin. ionizace**

$$i_{1R} = I_B e^{-\frac{v_{AC} + V_B}{n_B v_T}} + I_{Bl} e^{-\frac{v_{AC} + V_B}{n_{Bl} v_T}}$$